

Cognome:

Nome:

N. Matr.:

Ho seguito il corso con

Prof Giarré Prof. Biagiotti 

## Controlli Automatici - Parte A

Ingegneria Meccanica e Ingegneria del Veicolo

### Compito del 17 luglio 2018 - Quiz

Per ciascuno dei seguenti quesiti (si considerino solo le domande numerate normalmente o che recano il nome del docente con cui si è seguito il corso), segnare con una crocetta le risposte che si ritengono corrette. Alcuni quesiti possono avere più risposte corrette.

I quiz si ritengono superati se vengono individuate almeno metà delle risposte esatte (punti 5.5 su 11), diversamente il compito verrà ritenuto insufficiente a prescindere dal risultato della seconda prova.

1. Quali dei seguenti sistemi sono asintoticamente stabili?

$G(s) = \frac{s+2}{s(s+3)(2s+1)}$

$G(s) = \frac{s-2}{(3s+1)(s+4)}$

$G(s) = \frac{s+2}{(s+1)^2(s+3)}$

$G(s) = \frac{s+2}{(3s+1)(s^2+4)}$

2. La funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{2s^2 + s + 3}{5s^3 + s^2 + 3s}$  corrisponde all'equazione differenziale:

$3\dot{x}(t) + \ddot{x}(t) + 5\ddot{x}(t) = 3y(t) + \dot{y}(t) + 2\ddot{y}(t)$

$3y(t) + \dot{y}(t) + 5\ddot{y}(t) = 3x(t) + \dot{x}(t) + 2\ddot{x}(t)$

$3\dot{y}(t) + \ddot{y}(t) + 5\ddot{y}(t) = 3x(t) + \dot{x}(t) + 2\ddot{x}(t)$

 nessuna delle precedenti

3. I due poli di un sistema del secondo ordine sono univocamente determinati se vengono assegnate le seguenti specifiche

 coefficiente di smorzamento  $\delta$  e tempo di assestamento  $T_a$ 
 massima sovraelongazione  $S$  e picco di risonanza  $M_R$ 
 tempo di assestamento  $T_a$  e picco di risonanza  $M_R$ 

4. La derivata iniziale della risposta al gradino unitario del sistema  $G(s) = \frac{s+3}{s^2+9s}$  è pari a:

 0

  $\infty$ 
 1

  $1/3$ 

5. Dato il sistema  $G(s) = \frac{(s+3)^2}{s^2(s^2+4s+25)}$  posto in retroazione unitaria negativa (che si suppone stabile) risulta

 errore a regime nullo per ingresso a gradino

 errore a regime nullo per ingresso a rampa

 errore a regime nullo per ingresso a parabola

 errore a regime limitato ma non nullo per ingresso a rampa

6. Per  $\omega = 1/a$  il diagramma “reale” di Bode delle ampiezze della funzione  $G(j\omega) = \frac{1}{(1+j a \omega)^2}$  (con  $a > 0$ )

- vale  $\frac{1}{\sqrt{2}}$
- vale 1
- vale 1/2
- vale  $\simeq -3$  dB

7. La funzione di risposta armonica  $F(\omega)$  di un sistema lineare tempo-invariante

- determina univocamente la funzione di trasferimento  $G(s)$  del sistema
- è determinata univocamente dalla funzione di trasferimento  $G(s)$  del sistema
- non è definibile se il corrispondente sistema  $G(s)$  presenta degli zeri a parte reale positiva
- non è determinabile sperimentalmente se il corrispondente sistema  $G(s)$  presenta degli zeri a parte reale positiva

8. Applicando l'ingresso  $u(t) = \sin(2t)$  al sistema  $\dot{y}(t) + 2y(t) = 4u(t)$  si ottiene la seguente uscita a regime:

- $y(t) = \frac{4}{\sqrt{2}} \sin(2t + 45^\circ)$
- $y(t) = \frac{4}{\sqrt{2}} \sin(2t - 45^\circ)$
- $y(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \sin(2t + 45^\circ)$
- $y(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \sin(2t - 45^\circ)$

9. Il metodo della Trasformata di Laplace nella risoluzione di equazioni differenziali lineari a parametri concentrati

- permette di calcolare la risposta libera del sistema
- permette di calcolare la risposta forzata del sistema
- può essere utilizzato solo nel caso di equazioni tempo invarianti
- può essere utilizzato anche nel caso di equazioni tempo varianti

10. Linearizzando il sistema

$$\begin{cases} \dot{x}_1 &= -2x_1 + (\sin^2(x_1) + 1)x_2 + 2u \\ \dot{x}_2 &= x_2 \\ y &= x_1 + \cos(x_2)u \end{cases}$$

intorno al punto di equilibrio  $\bar{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\bar{u} = 0$  si ottiene un sistema Lineare Tempo-Invariante caratterizzato dalle matrici

- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 0]$ ,  $D = 1$
- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 0]$ ,  $D = 0$
- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 1]$ ,  $D = 1$
- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 1]$ ,  $D = 0$

## Controlli Automatici - Parte A

Ingegneria Meccanica e Ingegneria del Veicolo

### Compito del 17 luglio 2018 - Esercizi

*Rispondere in maniera analitica ai seguenti quesiti (gli studenti dovranno rispondere ai quesiti contrassegnati solo con lettere o col nome del docente di cui hanno seguito il corso più una lettera). I problemi e le domande a risposta aperta si ritengono superati se vengono conseguiti almeno metà dei punti totali (11 su 22), diversamente il compito verrà ritenuto insufficiente a prescindere dal risultato della prima prova.*

a) Determinare la trasformata di Laplace  $X_i(s)$  dei seguenti segnali temporali  $x_i(t)$ :

$$x_1(t) = (5 + e^{-3t}) \cos(3t), \quad x_2(t) = 2(\delta(t) + 1 + t^3 e^{-t})$$

**Giarré - b)** Dato il sistema definito nello spazio degli stati come

$$\begin{cases} \dot{x}(t) &= Ax(t) + Bu(t) \\ y(t) &= Cx(t) + Du(t) \end{cases}$$

$$\text{con } A = \begin{bmatrix} -4 & -1 \\ 4 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}, C = [0.5 \ 0], D = [1]$$

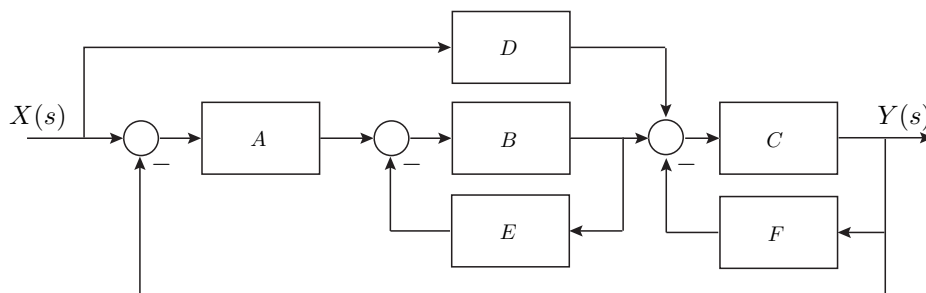
b.1) Determinare la corrispondente funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)}$ ;

b.2) Calcolare analiticamente la risposta all'impulso di  $G(s)$ .

**Biagiotti - b)** Calcolare la risposta impulsiva  $g_i(t)$  delle seguenti funzioni di trasferimento  $G_i(s)$ :

$$G_1(s) = \frac{9s^2 + 32s + 24}{s^3 + 6s^2 + 8s}, \quad G_2(s) = \frac{s - 1}{(s + 2)^2 (s + 1)}$$

c) Dato il seguente schema a blocchi:

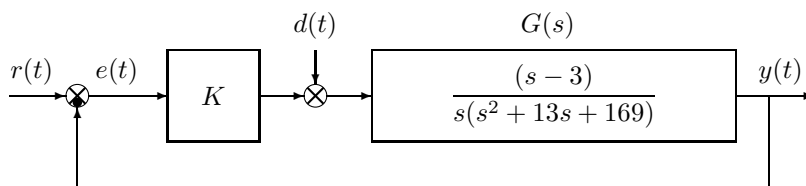


utilizzando la formula di Mason calcolare la funzione di trasferimento  $G(s)$  che lega l'ingresso  $X(s)$  all'uscita  $Y(s)$ .

d) Sia data la funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{100(s + 5)(s + 0.1)}{(s^2 + 6s + 49)(s + 10)(1 + 10s)^2}$

Disegnare l'andamento qualitativo della risposta  $y(t)$  a un gradino in ingresso di ampiezza 5,  $x(t) = 5$ . Calcolare il valore a regime  $y_\infty$  dell'uscita  $y(t)$  del sistema, stimare qualitativamente il tempo di assestamento  $T_a$  del sistema e il periodo  $T_\omega$  dell'eventuale oscillazione smorzata.

e) Sia dato il seguente sistema retroazionato:

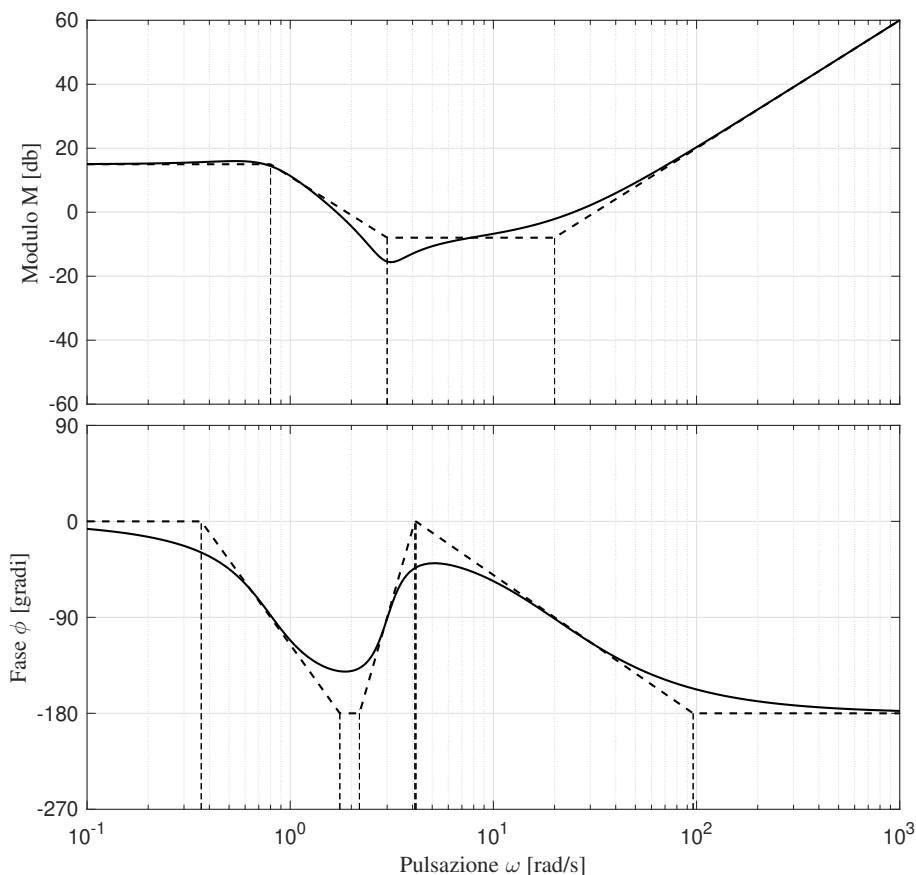


- e.1) Determinare per quali valori del parametro  $K$  il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.
- e.2) Posto  $K = -100$ , calcolare l'errore a regime  $e_\infty$  quando sul sistema retroazionato agiscono contemporaneamente il segnale di riferimento  $r(t) = 4 + 2t$  e il disturbo  $d(t) = 2 \sin(2t)$
- e.3) Tracciare (nello schema fornito in allegato) i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G(s)$ .

**Biagiotti** - e.4) Tracciare qualitativamente il luogo delle radici del sistema retroazionato valori negativi del parametro  $K$ . Determinare esattamente gli asintoti, il centro degli asintoti, le intersezioni con l'asse immaginario e i corrispondenti valori del guadagno  $K$ .

**Giarré** - e.4) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist della funzione di risposta armonica  $G(j\omega)$  per valori positivi della pulsazione. Calcolare esattamente la posizione  $\sigma_0$  di un eventuale asintoto, le eventuali intersezioni con l'asse reale e i corrispondenti valori delle pulsazioni.

f) Si faccia riferimento ai diagrammi di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G(s)$  mostrati in figura.

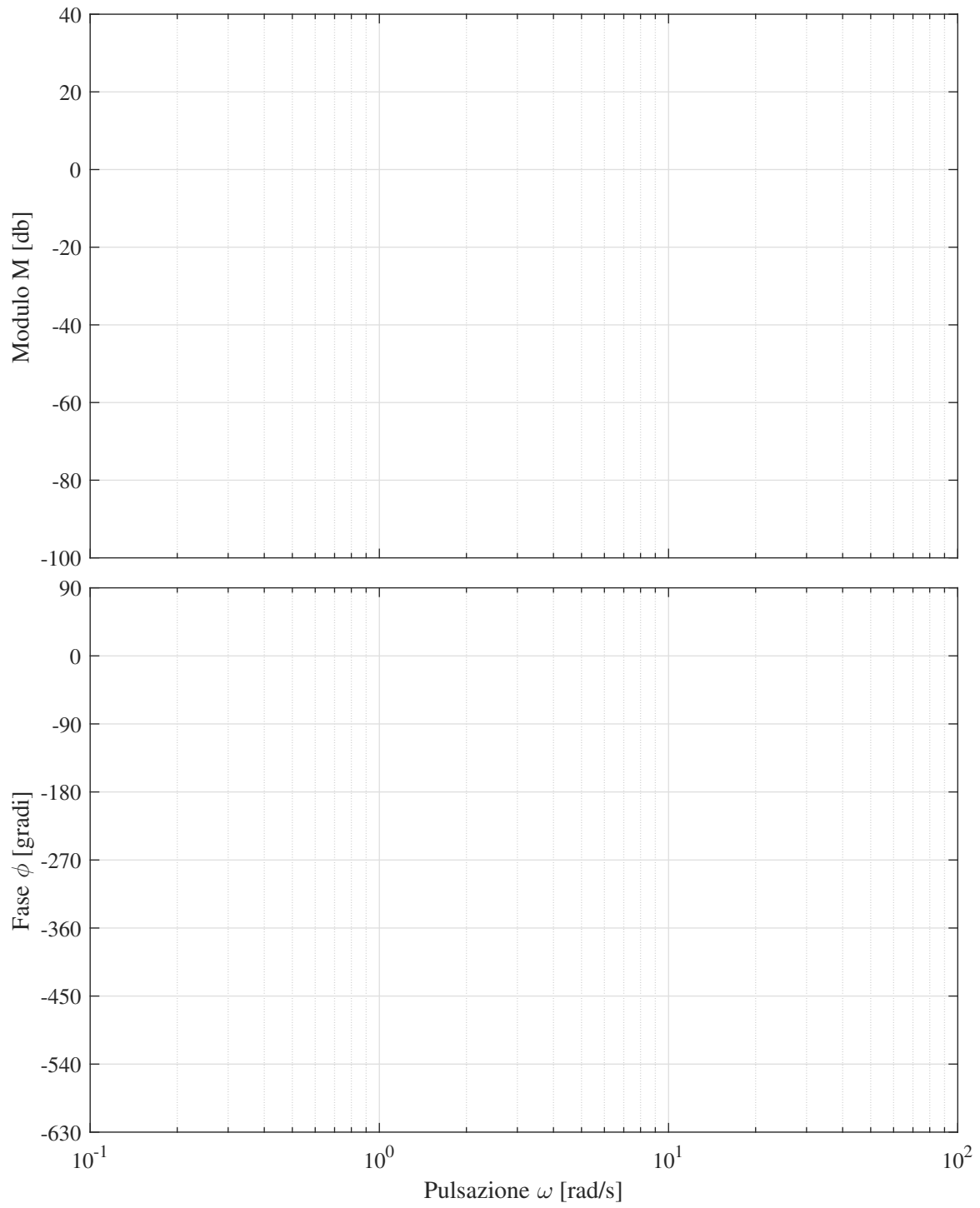


- f.1) Si richiede di ricavare l'espressione analitica della funzione  $G(s)$ .
- f.2) La funzione  $G(s)$  può rappresentare un sistema fisico? Si chiede di rispondere motivando la risposta.

Cognome:

Nome:

N. Matr.:





Cognome:

Nome:

N. Matr.:







Ho seguito il corso con

Prof Giarré Prof. Biagiotti 

## Controlli Automatici - Parte A

Ingegneria Meccanica e Ingegneria del Veicolo

### Compito del 17 luglio 2018 - Quiz

Per ciascuno dei seguenti quesiti (si considerino solo le domande numerate normalmente o che recano il nome del docente con cui si è seguito il corso), segnare con una crocetta le risposte che si ritengono corrette. Alcuni quesiti possono avere più risposte corrette.

I quiz si ritengono superati se vengono individuate almeno metà delle risposte esatte (punti 5.5 su 11), diversamente il compito verrà ritenuto insufficiente a prescindere dal risultato della seconda prova.

1. Quali dei seguenti sistemi sono asintoticamente stabili?

$G(s) = \frac{s+2}{s(s+3)(2s+1)}$

$G(s) = \frac{s-2}{(3s+1)(s+4)}$

$G(s) = \frac{s+2}{(s+1)^2(s+3)}$

$G(s) = \frac{s+2}{(3s+1)(s^2+4)}$

2. La funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{2s^2 + s + 3}{5s^3 + s^2 + 3s}$  corrisponde all'equazione differenziale:

$3\dot{x}(t) + \ddot{x}(t) + 5\ddot{x}(t) = 3y(t) + \dot{y}(t) + 2\ddot{y}(t)$

$3y(t) + \dot{y}(t) + 5\ddot{y}(t) = 3x(t) + \dot{x}(t) + 2\ddot{x}(t)$

$3\dot{y}(t) + \ddot{y}(t) + 5\ddot{y}(t) = 3x(t) + \dot{x}(t) + 2\ddot{x}(t)$

 nessuna delle precedenti

3. I due poli di un sistema del secondo ordine sono univocamente determinati se vengono assegnate le seguenti specifiche

 coefficiente di smorzamento  $\delta$  e tempo di assestamento  $T_a$ 
 massima sovraelongazione  $S$  e picco di risonanza  $M_R$ 
 tempo di assestamento  $T_a$  e picco di risonanza  $M_R$ 

4. La derivata iniziale della risposta al gradino unitario del sistema  $G(s) = \frac{s+3}{s^2+9s}$  è pari a:

 0

  $\infty$ 
 1

 1/3

5. Dato il sistema  $G(s) = \frac{(s+3)^2}{s^2(s^2+4s+25)}$  posto in retroazione unitaria negativa (che si suppone stabile) risulta

 errore a regime nullo per ingresso a gradino

 errore a regime nullo per ingresso a rampa

 errore a regime nullo per ingresso a parabola

 errore a regime limitato ma non nullo per ingresso a rampa

6. Per  $\omega = 1/a$  il diagramma “reale” di Bode delle ampiezze della funzione  $G(j\omega) = \frac{1}{(1+j a \omega)^2}$  (con  $a > 0$ )

- vale  $\frac{1}{\sqrt{2}}$
- vale 1
- vale 1/2
- vale  $\simeq -3$  dB

7. La funzione di risposta armonica  $F(\omega)$  di un sistema lineare tempo-invariante

- determina univocamente la funzione di trasferimento  $G(s)$  del sistema
- è determinata univocamente dalla funzione di trasferimento  $G(s)$  del sistema
- non è definibile se il corrispondente sistema  $G(s)$  presenta degli zeri a parte reale positiva
- non è determinabile sperimentalmente se il corrispondente sistema  $G(s)$  presenta degli zeri a parte reale positiva

8. Applicando l'ingresso  $u(t) = \sin(2t)$  al sistema  $\dot{y}(t) + 2y(t) = 4u(t)$  si ottiene la seguente uscita a regime:

- $y(t) = \frac{4}{\sqrt{2}} \sin(2t + 45^\circ)$
- $y(t) = \frac{4}{\sqrt{2}} \sin(2t - 45^\circ)$
- $y(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \sin(2t + 45^\circ)$
- $y(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \sin(2t - 45^\circ)$

9. Il metodo della Trasformata di Laplace nella risoluzione di equazioni differenziali lineari a parametri concentrati

- permette di calcolare la risposta libera del sistema
- permette di calcolare la risposta forzata del sistema
- può essere utilizzato solo nel caso di equazioni tempo invarianti
- può essere utilizzato anche nel caso di equazioni tempo varianti

10. Linearizzando il sistema

$$\begin{cases} \dot{x}_1 &= -2x_1 + (\sin^2(x_1) + 1)x_2 + 2u \\ \dot{x}_2 &= x_2 \\ y &= x_1 + \cos(x_2)u \end{cases}$$

intorno al punto di equilibrio  $\bar{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\bar{u} = 0$  si ottiene un sistema Lineare Tempo-Invariante caratterizzato dalle matrici

- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 0]$ ,  $D = 1$
- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 0]$ ,  $D = 0$
- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 1]$ ,  $D = 1$
- $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $C = [1 \ 1]$ ,  $D = 0$



**Controlli Automatici - Parte A**

Ingegneria Meccanica e Ingegneria del Veicolo

**Compito del 17 luglio 2018 - Esercizi**

Rispondere in maniera analitica ai seguenti quesiti (gli studenti dovranno rispondere ai quesiti contrassegnati solo con lettere o col nome del docente di cui hanno seguito il corso più una lettera). I problemi e le domande a risposta aperta si ritengono superati se vengono conseguiti almeno metà dei punti totali (11 su 22), diversamente il compito verrà ritenuto insufficiente a prescindere dal risultato della prima prova.

a) Determinare la trasformata di Laplace  $X_i(s)$  dei seguenti segnali temporali  $x_i(t)$ :

$$x_1(t) = (5 + e^{-3t}) \cos(3t), \quad x_2(t) = 2(\delta(t) + 1 + t^3 e^{-t})$$

**SOLUZIONE:**

$$X_1(s) = \frac{5s}{s^2 + 9} + \frac{s + 3}{(s + 3)^2 + 9}, \quad X_2(s) = 2 + \frac{2}{s} + \frac{12}{(s + 1)^4}$$

Giarré - b) Dato il sistema definito nello spazio degli stati come

$$\begin{cases} \dot{x}(t) &= Ax(t) + Bu(t) \\ y(t) &= Cx(t) + Du(t) \end{cases}$$

$$\text{con } A = \begin{bmatrix} -4 & -1 \\ 4 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}, C = [0.5 \ 0], D = [1]$$

b.1) Determinare la corrispondente funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)}$ ;

**SOLUZIONE:**

Calcolando  $G(s) = B(sI_2 - A)^{-1}C + D$  si ottiene

$$G(s) = \frac{s^2 + 4s + 5}{s^2 + 4s + 4}$$

b.2) Calcolare analiticamente la risposta all'impulso di  $G(s)$ .

**SOLUZIONE:**

La risposta all'impulso di  $G(s)$  ovvero la sua antitrasformata di Laplace può essere ottenuta scomponendo  $G(s)$  come

$$G(s) = 1 + \frac{s}{(s + 2)^2}$$

dove la costante 1 dipende dal fatto che la funzione di trasferimento  $G(s)$  ha grado relativo nullo. Pertanto, antitrasformando, risulta

$$y(t) = 1\delta(t) + e^{-2t} - 2te^{-2t}.$$

Biagiotti - b) Calcolare la risposta impulsiva  $g_i(t)$  delle seguenti funzioni di trasferimento  $G_i(s)$ :

$$G_1(s) = \frac{9s^2 + 32s + 24}{s^3 + 6s^2 + 8s}, \quad G_2(s) = \frac{s - 1}{(s + 2)^2 (s + 1)}$$

**SOLUZIONE:**

La funzione  $G_1(s)$  può essere riscritta come

$$G_1(s) = \frac{1}{s + 2} + \frac{5}{s + 4} + \frac{3}{s}$$

pertanto la sua risposta impulsiva risulta

$$g_1(t) = e^{-2t} + 5e^{-4t} + 3.$$

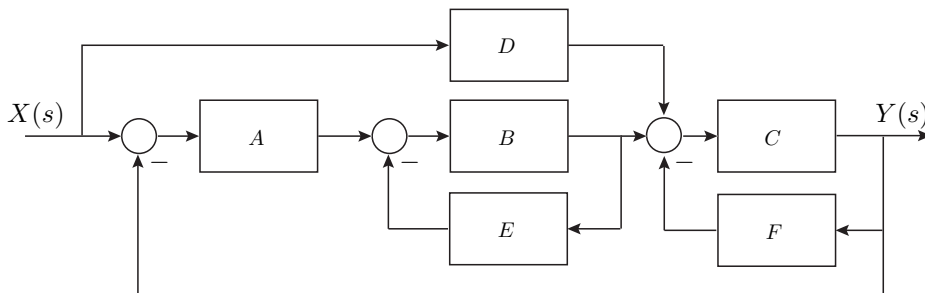
La funzione  $G_2(s)$  può essere riscritta come

$$G_2(s) = \frac{2}{s+2} + \frac{3}{(s+2)^2} - \frac{2}{s+1}$$

di conseguenza la sua risposta impulsiva risulta

$$g_2(t) = 2e^{-2t} + 3te^{-2t} - 2e^{-t}$$

c) Dato il seguente schema a blocchi:



utilizzando la formula di Mason calcolare la funzione di trasferimento  $G(s)$  che lega l'ingresso  $X(s)$  all'uscita  $Y(s)$ .

**SOLUZIONE:**

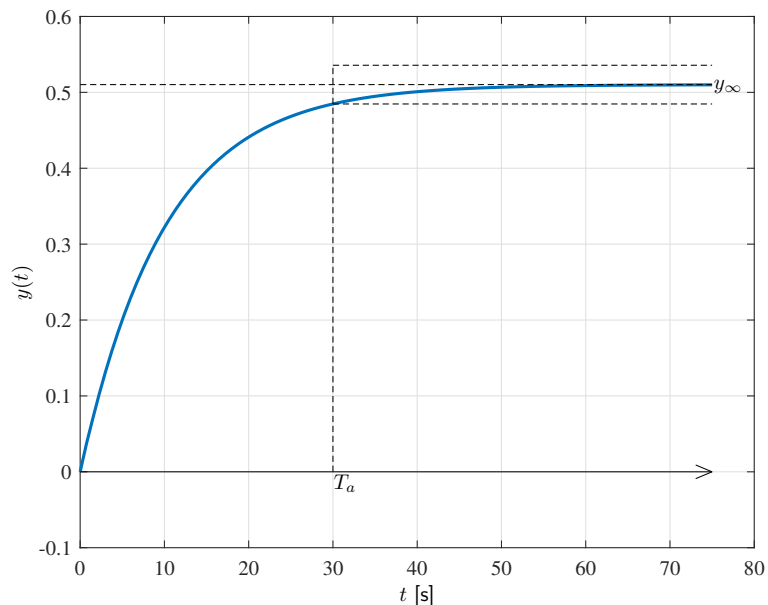
$$G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{ABC + DC(1 + BE)}{1 + BE + CF + ABC + BECF}$$

d) Sia data la funzione di trasferimento  $G(s) = \frac{100(s+5)(s+0.1)}{(s^2+6s+49)(s+10)(1+10s)^2}$

Disegnare l'andamento qualitativo della risposta  $y(t)$  a un gradino in ingresso di ampiezza 5,  $x(t) = 5$ . Calcolare il valore a regime  $y_\infty$  dell'uscita  $y(t)$  del sistema, stimare qualitativamente il tempo di assestamento  $T_a$  del sistema e il periodo  $T_\omega$  dell'eventuale oscillazione smorzata.

**SOLUZIONE:**

Il sistema ha un polo dominante reale  $p = -0.1$  pertanto la risposta al gradino sarà di tipo aperiodico, come mostrato in figura



Il valore a regime dell'uscita per un gradino in ingresso di ampiezza  $A = 2$  risulta

$$y_{\infty} = A G(0) = 5 \cdot 0.1020 = 0.51$$

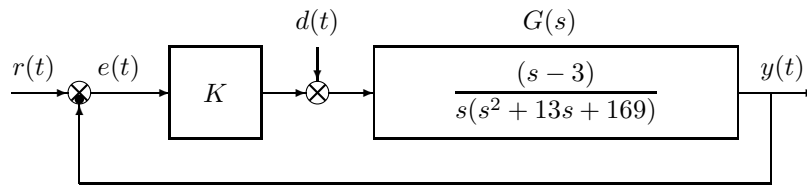
Il tempo di assestamento  $T_a$  è

$$T_a = \frac{3}{|p|} = \frac{3}{0.1} = 30 \text{ s,}$$

e il periodo dell'oscillazione non esiste.

---

e) Sia dato il seguente sistema retroazionato:



e.1) Determinare per quali valori del parametro  $K$  il sistema retroazionato è asintoticamente stabile.

**SOLUZIONE:**

l'equazione caratteristica del sistema retroazionato è

$$1 + K \frac{(s-3)}{s(s^2 + 13s + 169)} = 0 \quad \rightarrow \quad s^3 + 13s^2 + (169 + K)s - 3K = 0$$

La corrispondente tabella di Routh è la seguente

3	1	169 + K	
2	13	-3K	
1	2197 + 16K		→ K > -137.3
0	-3K		→ K < 0

Quindi il sistema retroazionato è asintoticamente stabile per:

$$K^* = -137.3 < K < 0$$

La pulsazione  $\omega^*$  corrispondente al valore limite  $K^*$  è:

$$\omega^* = \sqrt{\frac{-3K^*}{13}} \simeq 5.63 \text{ rad/s}$$

e.2) Posto  $K = -100$ , calcolare l'errore a regime  $e_\infty$  quando sul sistema retroazionato agiscono contemporaneamente il segnale di riferimento  $r(t) = 4 + 2t$  e il disturbo  $d(t) = 2 \sin(2t)$

**SOLUZIONE:**

Dato che il sistema è lineare e soggetto quindi alla sovrapposizione degli effetti, l'errore  $E(s)$ , espresso mediante la trasformata di Laplace, risulterà:

$$E(s) = E_r(s) + E_d(s)$$

dove  $E_r(s)$  è l'errore dovuto al riferimento mentre  $E_d(s)$  è l'errore dovuto al disturbo. L'errore  $e_r(\infty)$  dovuto al riferimento costante sarà nullo, essendo il sistema considerato di tipo 1, mentre è necessario calcolare l'errore di inseguimento del riferimento a rampa, che è dato da:

$$e_{r\infty} = \frac{R_0}{K_v} = \frac{2}{1.7751} = 1.1267$$

dove  $R_0 = 2$  è la pendenza della rampa e  $K_v$  è dato da

$$\lim_{s \rightarrow 0} s K G(s) = 1.7751$$

Per quanto riguarda il calcolo dell'errore dovuto al disturbo  $d(t)$ :

$$E_d(s) = F_d(s) D(s)$$

dove  $D(s)$  è la trasformata di Laplace di  $d(t)$  e  $F_d(s)$  è la funzione di trasferimento tra  $D(s)$  e  $E_d(s)$  che vale

$$F_d(s) = -\frac{G(s)}{1 + K G(s)} = \frac{-(s-3)}{s^3 + 13s^2 + 69s + 300}$$

Essendo  $d(t)$  sinusoidale è possibile sfruttare il concetto di risposta armonica ottenendo  $e_{d\infty}(t) = 2 |F_d(j2)| \sin(2t + \arg\{F_d(j2)\})$  con  $|F_d(j2)| = 0.0129$  e  $\arg\{F_d(j2)\} = 298.6467^\circ = 5.2124 \text{ rad}$ .

In conclusione,

$$e_\infty = e_{r\infty} + e_{d\infty} = 1.1267 + 0.0258 \sin(2t + 5.2124).$$

- e.3) Tracciare (nello schema fornito in allegato) i diagrammi asintotici di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G(s)$ .

**SOLUZIONE:**

Vedi figura in fondo.

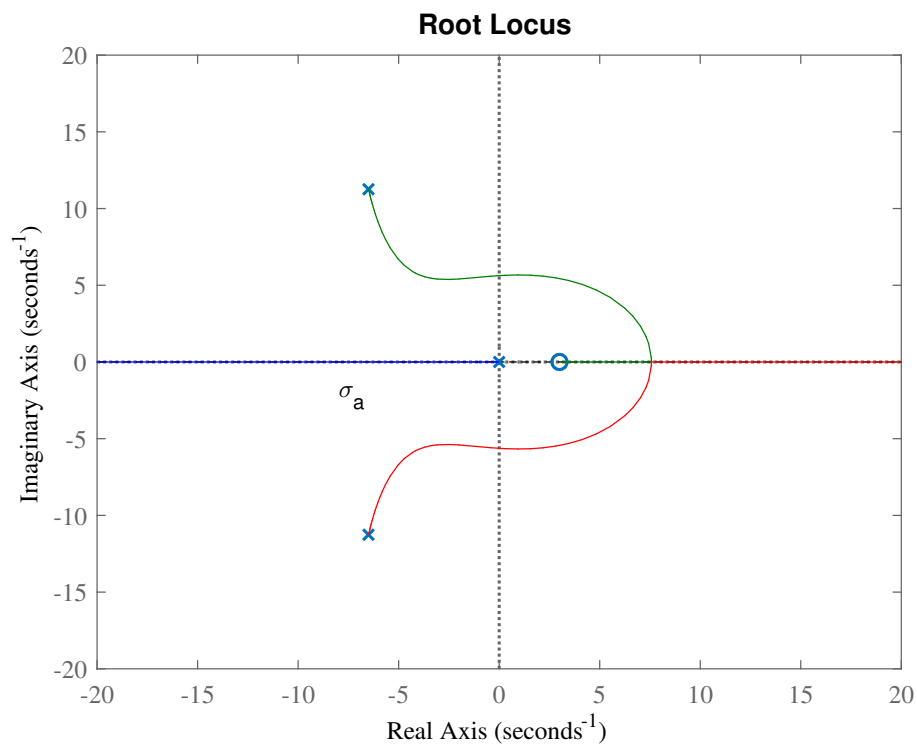
- Biagiotti** - e.4) Tracciare qualitativamente il luogo delle radici del sistema retroazionato valori negativi del parametro  $K$ . Determinare esattamente gli asintoti, il centro degli asintoti, le intersezioni con l'asse immaginario e i corrispondenti valori del guadagno  $K$ .

**SOLUZIONE:**

Essendo 2 il grado relativo del sistema, esistono 2 asintoti che formano una stella con centro nel punto sull'asse reale di ascissa

$$\sigma_a = \frac{1}{2}(-13 - 3) = -8$$

e che in questo caso appartengono all'asse reale. Il luogo delle radici finale è riportato nella seguente figura.

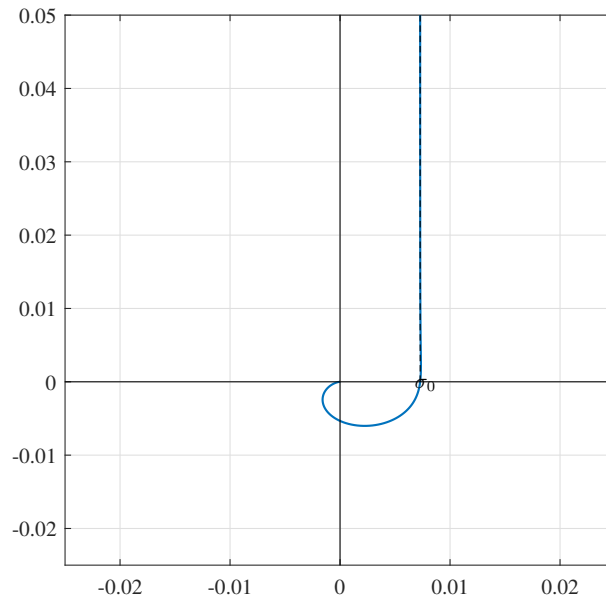


Dall'analisi svolta mediante il criterio di Routh, risulta che il luogo delle radici attraversa l'asse immaginario in corrispondenza di  $\pm j\omega^* = \pm j5.63$  per  $K = K^* = -137.3$ .

- Giarré** - e.4) Disegnare qualitativamente il diagramma di Nyquist della funzione di risposta armonica  $G(j\omega)$  per valori positivi della pulsazione. Calcolare esattamente la posizione  $\sigma_0$  di un eventuale asintoto, le eventuali intersezioni con l'asse reale e i corrispondenti valori delle pulsazioni.

**SOLUZIONE:**

Il diagramma di Nyquist della funzione  $G(s)$  è riportato in figura.



Le funzioni approssimanti  $G_0(s)$  e  $G_\infty(s)$  per  $\omega \rightarrow 0$  ed  $\omega \rightarrow \infty$  sono le seguenti:

$$G_0(s) = \frac{-0.0178}{s}, \quad G_\infty(s) = \frac{1}{s^2}.$$

Le corrispondenti fasi  $\varphi_0$  e  $\varphi_\infty$  hanno il seguente valore:

$$\varphi_0 = -\frac{3\pi}{2} = \frac{\pi}{2}, \quad \varphi_\infty = -\pi.$$

Il diagramma parte all'infinito con fase iniziale  $\varphi_0 = \frac{\pi}{2}$  e giunge nell'origine con fase finale  $\varphi_\infty = -\pi$ .

Il parametro  $\Delta_\tau$  vale

$$\Delta_\tau = -\frac{1}{3} - \frac{1}{13} = -0.4103 < 0$$

pertanto il diagramma parte in ritardo rispetto alla fase iniziale  $\varphi_0$ .

Il sistema è di tipo 1 pertanto esiste un asintoto verticale la cui ascissa è

$$\sigma_0 = -0.0178 \cdot \Delta_\tau = 0.0073.$$

Il parametro  $\Delta_p$  vale

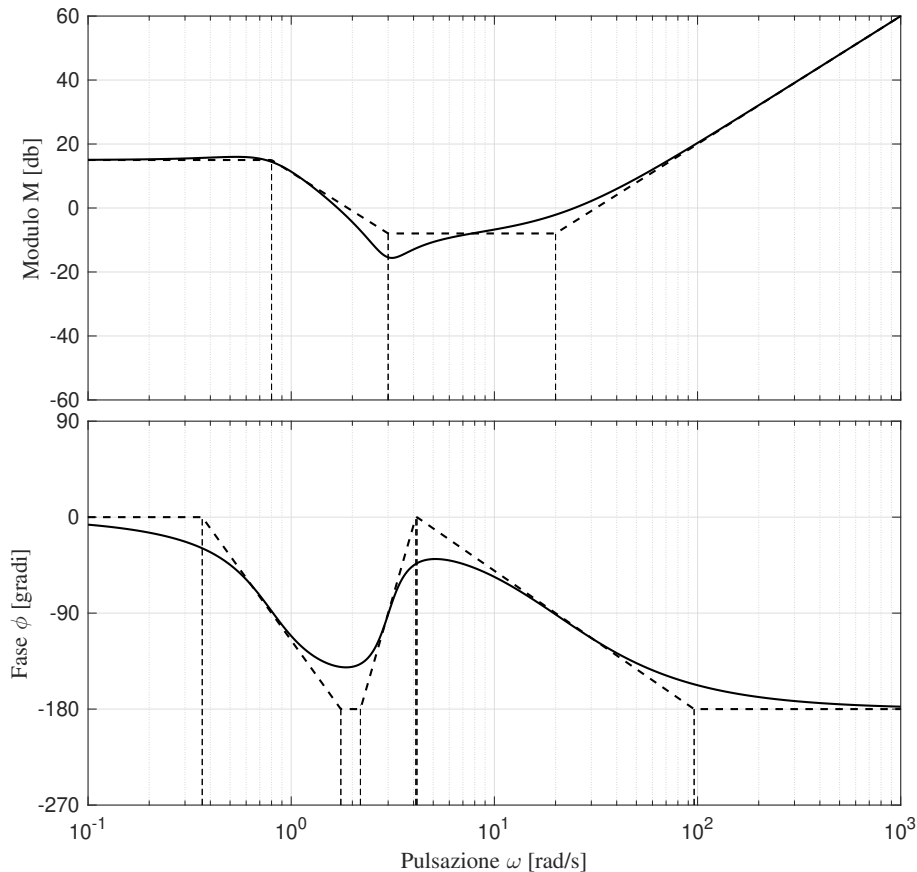
$$\Delta_p = 3 + 13 = 16 > 0$$

pertanto il diagramma arriva in anticipo rispetto alla fase finale  $\varphi_\infty$ . Lo sfasamento complessivo è  $\Delta\varphi = -\frac{3}{2}\pi$ .

Dal diagramma risulta inoltre esistere un'intersezione con l'asse reale negativo, che in virtù dell'analisi svolta con Routh al primo punto risulta essere pari a

$$\sigma^* = -\frac{1}{K^*} = -\frac{1}{(-137.3)} = 0.0073.$$

f) Si faccia riferimento ai diagrammi di Bode delle ampiezze e delle fasi della funzione  $G(s)$  mostrati in figura.



f.1) Si richiede di ricavare l'espressione analitica della funzione  $G(s)$ .

**SOLUZIONE:**

$$G(s) = \frac{5.6250\left(\frac{1}{9}s^2 + \frac{1.2}{9}s + 1\right)\left(-\frac{1}{20}s + 1\right)^2}{\left(\frac{1}{0.64}s^2 + \frac{0.8}{0.64}s + 1\right)} = \frac{0.001(s^2 + 1.2s + 9)(s - 20)^2}{(s^2 + 0.8s + 0.64)}$$

dove il valore  $\mu \simeq 5.625$  si determina direttamente leggendo dal diagramma di Bode il valore del modulo in bassa frequenza della  $G(s)$

$$|G(0)| \simeq 15 \text{ db} \simeq 5.62$$

Il segno sarà positivo poichè il sistema ha fase iniziale nulla.

In corrispondenza di  $\omega = 0.8 \text{ rad/s}$  è presente una coppia di poli complessi coniugati stabili (essendo lo sfasamento  $-180^\circ$ ) caratterizzati da  $\delta = 0.5$  (come si evince dal fatto che diagramma asintotico e diagramma reale si intersecano proprio in corrispondenza del punto di rottura in 0.8).

In corrispondenza di  $\omega = 3 \text{ rad/s}$  è presente una coppia di zeri complessi coniugati stabili (sfasamento  $+180^\circ$ ) con  $\zeta = 0.2$ . Infatti

$$\zeta = \frac{M_{\alpha_n}}{2} \simeq \frac{0.4}{2} = 0.2.$$

La distanza  $M_{\alpha_n} \simeq -8 \text{ db} \simeq 0.4$  si legge dal diagramma di Bode dei moduli.

In corrispondenza di  $\omega = 20 \text{ rad/s}$  è presente una coppia di zeri reali coincidenti, infatti il diagramma reale si trova tutto al di sopra della sua approssimazione asintotica. Il loro segno è positivo (quindi sono instabili) essendo lo sfasamento prodotto pari a  $-180^\circ$ .

f.2) La funzione  $G(s)$  può rappresentare un sistema fisico? Si chiede di rispondere motivando la risposta.

**SOLUZIONE:**

Avendo più zeri che poli il sistema  $G(s)$  non è fisicamente realizzabile e quindi non può rappresentare alcun sistema fisico.

